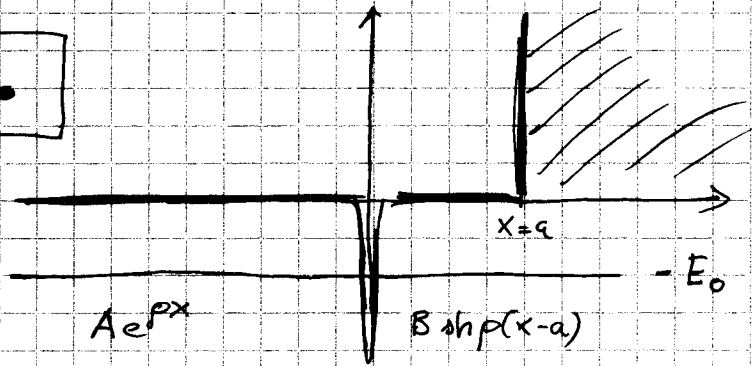


Soluzioni MQ Giugno 2009

$E_0 < 0$



[10 punti]

• Potrei avere stati legati per $E < 0$. In analogia col potenziale a delta, mi aspetto al più uno stato legato.

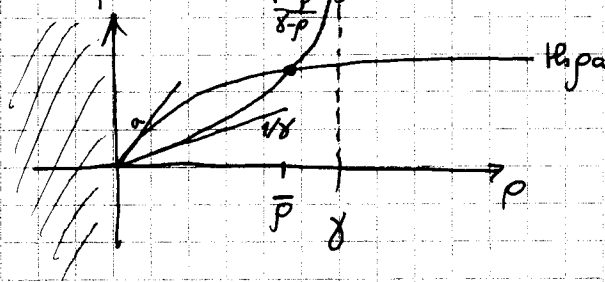
Le condizioni al contorno sono:

- integrabile in $x \rightarrow -\infty \rightarrow \psi(x) = Ae^{px} \quad x < 0$
 - annullamento a $x=a \rightarrow \psi(x) = B \operatorname{sh} p(x-a) \quad 0 < x < a$
 - $\begin{cases} \psi(0+) = \psi(0-) \\ \psi'(0+) - \psi'(0-) = -\gamma \psi(0) \end{cases} \stackrel{x=0}{\rightarrow} \begin{cases} A = -B \operatorname{sh} pa \\ B p \operatorname{ch} pa - pA = -\gamma A \end{cases}$
 - $\psi(x) \equiv 0 \quad x > a$
- $$-\frac{\hbar^2 p^2}{2m} = -E_0$$

$$2m p > 0$$
- $$\downarrow$$

$$\operatorname{th} pa = \frac{p}{\gamma - p}$$

Studio grafico dell'equazione per p :



ci sarà una soluzione se la tangente in $p=0$ alla curva $\frac{p}{\gamma - p}$ è sotto la tangente a $\operatorname{th} pa$

$$\text{cioè } \frac{1}{\gamma} < a \Rightarrow \boxed{\gamma a > 1}$$

Per $\gamma a > 1$ ci sarà un unico stato legato con energia $E_0 = \frac{\hbar^2 \bar{p}^2}{2m}$ dove \bar{p} è determinato dall'intersezione delle due curve.

[5 punti]

• Devo normalizzare la funzione d'onda dello stato legato

$$\psi_{\bar{p}}(x) = \begin{cases} Ae^{\bar{p}x} & x < 0 \\ B \operatorname{sh} \bar{p}(x-a) = -A \frac{\operatorname{sh} \bar{p}(x-a)}{\operatorname{sh} \bar{p}a} & 0 < x < a \\ 0 & x > a \end{cases}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |\varphi_{\vec{p}}(\omega)|^2 dx = A^2 \left[\int_{-\infty}^0 e^{2\vec{p}x} dx + \int_0^a \frac{\text{sh}^2 \vec{p}(x-a)}{\text{sh}^2 \vec{p}a} dx \right] =$$

$$A^2 \left[\frac{1}{2\vec{p}} + \frac{1}{\text{sh}^2 \vec{p}a} \int_0^a \frac{\text{ch} 2\vec{p}(x-a) - 1}{2} dx \right]$$

$$= A^2 \left[\frac{1}{2\vec{p}} + \frac{1}{\text{sh}^2 \vec{p}a} \left(-\frac{a}{2} + \frac{\text{sh} 2\vec{p}a}{4\vec{p}} \right) \right] = 1$$

$$P(x \in [0, a]) = \int_0^a |\varphi_{\vec{p}}(\omega)|^2 dx = A^2 \int_0^a \frac{\text{sh}^2 \vec{p}(x-a)}{\text{sh}^2 \vec{p}a} dx = \frac{\text{sh} 2\vec{p}a - 2\vec{p}a}{4\vec{p} \text{sh}^2 \vec{p}a}$$

$$= \frac{1}{2\vec{p}} + \frac{\text{sh} 2\vec{p}a - 2\vec{p}a}{4\vec{p} \text{sh}^2 \vec{p}a}$$

$$= \frac{\text{sh} 2\vec{p}a - 2\vec{p}a}{2\text{sh}^2 \vec{p}a + (\text{sh} 2\vec{p}a - 2\vec{p}a)}$$

E₀ II.

Perché $Y_{00} = \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$ e $Y_{10} = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \theta$, $\psi(\vec{r})$ si può
riscrivere come

$$\psi(\vec{r}) = f(r) r [1 + \cos \theta] = \sqrt{4\pi} f(r) r \left[Y_{00}(\theta, \varphi) + \frac{1}{\sqrt{3}} Y_{10}(\theta, \varphi) \right]$$

[10 punti]

Ai fini dello studio di grandezze che dipendono solo dal momento
angolare \vec{L} , la dipendenza radiale di $\psi(\vec{r})$, che è moltiplicativa,
non è importante: $\psi \sim Y_{00} + \frac{1}{\sqrt{3}} Y_{10}$. ψ va però correttamente
normalizzato in modo che $\int |\psi|^2 \text{sen} \theta d\theta d\varphi = 1$:

$$\psi(\theta, \varphi) = \frac{\sqrt{3}}{2} Y_{00}(\theta, \varphi) + \frac{1}{2} Y_{10}(\theta, \varphi)$$

o anche in forma vettoriale

$$|\psi\rangle = \frac{\sqrt{3}}{2} |00\rangle + \frac{1}{2} |10\rangle$$

una sovrapposizione di stati con $l=0$ e $l=1$. Consideriamo
quindi lo spazio di Hilbert associato a $l=0$ e $l=1$ che consiste dello
combinazioni lineari di $|00\rangle, |11\rangle, |10\rangle, |1,-1\rangle$ che decomponiamo naturalmente

in

$$\mathcal{H} = \mathcal{H}_{l=0} \oplus \mathcal{H}_{l=1}$$

$$\{|00\rangle\} \quad \{|11\rangle, |10\rangle, |1,-1\rangle\}$$

L'Hamiltoniana $H = \mu B L_y$ è diagonale lascia invariati $\mathcal{H}_{e=0}$ e $\mathcal{H}_{e=1}$ ed agisce come 0 su $\mathcal{H}_{e=0}$ e come μB matrice (cfr testi)

$$\mu B L_y^{(e=1)} = \mu B \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix} \text{ su } \mathcal{H}_{e=1}$$

Sappiamo che gli autovalori di L_y in $\mathcal{H}_{e=1}$ sono $\pm \hbar, 0$ (come quelli di qualunque componente del momento angolare per $l=1$) da cui è facile ricavare gli autovettori $|1m\rangle_y$

$-L_y = 0$ $L_y \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = 0$ $\begin{cases} -ib = 0 \\ ia - ic = 0 \\ ib = 0 \end{cases}$

$-L_y = \pm \hbar$ $L_y \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \pm \hbar \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ $\begin{cases} -ib \pm a = \pm \hbar a \\ i(a-c) \pm b = \pm \hbar b \\ ib \pm c = \pm \hbar c \end{cases}$

$a = -c, \pm b = \sqrt{2}ia$

$$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = |10\rangle_y$$

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ \pm \sqrt{2}i \\ -1 \end{pmatrix} = |1\pm 1\rangle_y$$

Analogamente, gli autovettori di $L_x = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ in $\mathcal{H}_{e=1}$ sono

$|10\rangle_x = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, |1\pm 1\rangle_x = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ \pm \sqrt{2} \\ 1 \end{pmatrix}$. Quelli di $L_z = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$ sono ovviamente $|11\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, |10\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, |1-1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Con queste informazioni:

• $|\psi(0)\rangle = \frac{\sqrt{3}}{2} |100\rangle + \frac{1}{2} |110\rangle = \frac{\sqrt{3}}{2} |100\rangle_y + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{\sqrt{2}i} (|11\rangle_y - |1-1\rangle_y) \right)$
nella base di L_y
 $= \frac{\sqrt{3}}{2} |100\rangle_y + \frac{|11\rangle_y}{2\sqrt{2}i} - \frac{|1-1\rangle_y}{2\sqrt{2}i}$

e l'evoluto temporale

$$|\psi(t)\rangle = \frac{\sqrt{3}}{2} |100\rangle_y + \frac{e^{-i\mu B t}}{2\sqrt{2}i} |11\rangle_y - \frac{e^{i\mu B t}}{2\sqrt{2}i} |1-1\rangle_y$$

caso vedere in $\mathcal{H}_{e=1}$ si può risolvere caso

$$\begin{pmatrix} -\frac{\mu B t}{\sqrt{2}} \\ \frac{\mu B t}{2} \\ \frac{\mu B t}{2\sqrt{2}} \end{pmatrix}$$

• $P(L^2=0) = \frac{3}{4} \leftarrow \text{da } |00\rangle$

[3 punti] $P(L^2=2\hbar^2) = \frac{1}{8} + \frac{1}{8} = \frac{1}{4} \leftarrow \text{da } |1\pm 1\rangle$

$P(L_z=0) = \frac{3}{4} + \frac{\cos^2 \mu B t}{4} \leftarrow \text{da } |00\rangle \text{ e parte in } H_{e=1}$

$P(L_z=\pm \hbar) = \frac{\sin^2 \mu B t}{8} \leftarrow \text{da } H_{e=1}$

$P(L_x=0) = \frac{3}{4} + \left| \frac{1}{\sqrt{2}} (1, 0, -1) \cdot \begin{pmatrix} -\sin \mu B t / 2\sqrt{2} \\ \cos \mu B t / 2 \\ \sin \mu B t / 2\sqrt{2} \end{pmatrix} \right|^2 = \frac{3}{4} + \frac{\sin^2 \mu B t}{4}$

$P(L_x=\pm \hbar) = \left| \frac{1}{2} (1, \pm \sqrt{2}, 1) \cdot \begin{pmatrix} -\sin \mu B t / 2\sqrt{2} \\ \cos \mu B t / 2 \\ \sin \mu B t / 2\sqrt{2} \end{pmatrix} \right|^2 = \frac{\cos^2 \mu B t}{8}$

Tutte le probabilità sommano correttamente a 1.

• con le probabilità, i valori medi si calcolano ~~($\langle L_x \rangle = 0$)~~

[2 punti] con la formula $\langle L_z \rangle = \sum m P(L_z=m)$

e simile per $\langle L_x \rangle$:

$\langle L_z \rangle = 0 \cdot P(L_z=0) + \hbar P(L_z=\hbar) - \hbar P(L_z=-\hbar) = 0$

$\langle L_x \rangle = 0 \cdot P(L_x=0) + \hbar P(L_x=\hbar) - \hbar P(L_x=-\hbar) = 0$

• Es III

[10 punti]

H si può anche risolvere come

$H = \hbar \mu \vec{n} \cdot \vec{\sigma}$ dove $\vec{n} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{\sqrt{2}}, 0 \right)$

(ricordarsi di $-\frac{\hbar}{4} \mu (XY)$)

$\vec{n} \cdot \vec{\sigma}$ ha autovalori ± 1 . Gli autovettori si calcolano con le formule generali (cfr test) o direttamente:

$\vec{n} \cdot \vec{\sigma} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \pm \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & \frac{1+i}{\sqrt{2}} \\ \frac{1-i}{\sqrt{2}} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \pm \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \Rightarrow \pm a = \frac{1+i}{\sqrt{2}} b$

Quindi $|+\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \frac{1+i}{\sqrt{2}} \\ 1 \end{pmatrix} \quad |-\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -\frac{1+i}{\sqrt{2}} \\ 1 \end{pmatrix}$

[Ricordarsi di normalizzare!]

• $|\psi(0)\rangle = \frac{|+\rangle + |-\rangle}{\sqrt{2}}$ quindi $|\psi(t)\rangle = e^{-ipt} \frac{|+\rangle}{\sqrt{2}} + e^{ipt} \frac{|-\rangle}{\sqrt{2}}$

o anche $\begin{pmatrix} -\frac{(1+i)}{\sqrt{2}} i \sin pt \\ \cos pt \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+i}{\sqrt{2}} \sin pt \\ \cos pt \end{pmatrix}$

quindi Probabilità che a t sia $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \sin^2 pt$

[3 punti] • C ha autovalori ± 1 con autovettori $|+\rangle_C = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ e $|-\rangle_C = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$P(C=1) = \left| \langle + | \psi(t) \rangle \right|^2 = \sin^2 pt$$

$$P(C=-1) = \left| \langle - | \psi(t) \rangle \right|^2 = \cos^2 pt$$

$$\langle C \rangle = 1 P(C=1) - 1 P(C=-1) = \sin^2 pt - \cos^2 pt = -\cos 2pt$$

[2 punti] • le lemmi di Ehrenfest $\frac{d\langle C \rangle(t)}{dt} = \left\langle \frac{\partial C}{\partial t} \right\rangle + \frac{1}{i\hbar} \langle [C, H] \rangle$

$$\frac{\partial C}{\partial t} = 0 \text{ perché } C \text{ non dipende esplicitamente da } t$$

$$[C, H] = \hbar \mu \left[\sigma_3, \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{\sqrt{2}} \right] = \left(\frac{2i \sigma_2}{\sqrt{2}} + \frac{2i \sigma_1}{\sqrt{2}} \right) \hbar \mu = \sqrt{2} i (\sigma_1 + \sigma_2) \hbar \mu$$

$$\langle [C, H] \rangle = \langle \psi(t) | [C, H] | \psi(t) \rangle = \hbar \mu \left(\frac{1+i}{\sqrt{2}} \sin pt, \cos pt \right) \sqrt{2} i \begin{pmatrix} 0 & 1-i \\ 1+i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1+i}{\sqrt{2}} \sin pt \\ \cos pt \end{pmatrix}$$

$$= \left(\frac{1+i}{\sqrt{2}} \sin pt, \cos pt \right) \cdot \begin{pmatrix} (1-i) \cos pt \\ \sin pt \sqrt{2} \end{pmatrix} \cdot \sqrt{2} i \hbar \mu$$

$$= 4i \sin pt \cos pt \hbar \mu = 2i \sin 2pt \cdot \hbar \mu$$

$$\begin{cases} \frac{d\langle C \rangle}{dt} = \frac{d}{dt} (-\cos 2pt) = 2p \sin 2pt \\ \text{III} \\ \frac{1}{i\hbar} \langle [C, H] \rangle = 2p \sin 2pt \end{cases}$$

Ehrenfest ok!