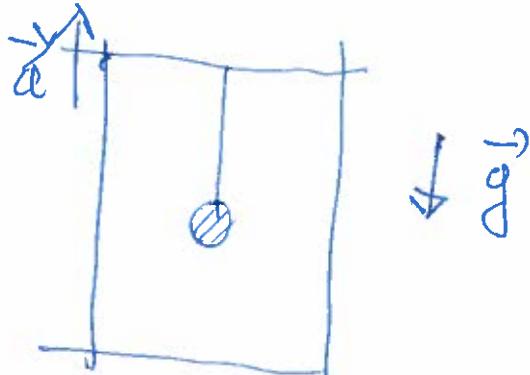


Problema Acc. Pendolo

(1)

Due pendoli identici con periodo T sono sincronizzati - Un pendolo viene trasportato in un appartamento con un ascensore - Durante il trasporto su verticale subisce un'acc. \vec{a} in salita e poi una decelerazione (acc. negativa) \rightarrow per fermarsi al piano per un tempo Δt_b -

Si dice se i due pendoli, dopo il tempo $\Delta t = \Delta t_a + \Delta t_b$ sono ancora sincronizzati



$$\text{Periodo } T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

In un'uf. Non inerziale

$$\text{Peso appareato} = \vec{Mg} - \vec{Ma}_{NI}$$

$$\text{Per asc. in salita: } M(\vec{g} + \vec{a})$$

dovessi: $M(\vec{g} - \vec{a})$

$$\text{Periodo: } T_+ = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g+a}}$$

$$T_- = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g-a}}$$

Numero di periodi nell'intervallo
di tempo $\Delta t = \Delta t_a + \Delta t_b = 2\Delta t_a$

- Pendolo fiso: $N_f = \frac{\Delta t}{T} = \frac{2\Delta t_a}{T}$

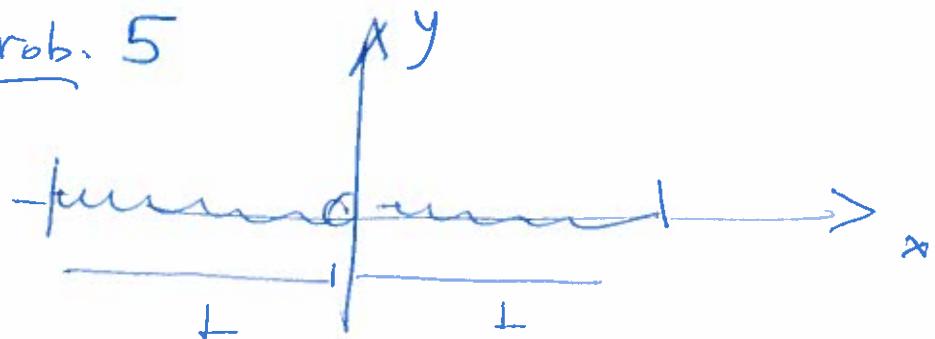
Pendolo in moto:

$$N_m = \frac{\Delta t_a}{T_+} + \frac{\Delta t_a}{T_-} =$$
$$= \frac{\Delta t}{2\pi} \left(\sqrt{\frac{g+a}{L}} + \sqrt{\frac{g-a}{L}} \right)$$

$$N_f = \frac{\Delta t}{T} = \frac{\Delta t}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{L}}$$

Anche se $a = a_-$ e i tempi sono
uguali - i due orologi segnano tempi
diversi dopo il risparmio

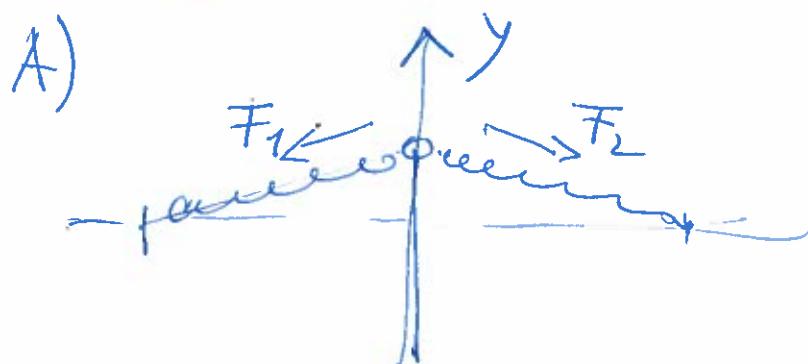
Prob. 5



- due molle di cost. elastica k identiche, con lunghezza a riposo trascurabile, sono disposte in parallelo come in figura

- Trovare l'equazione del moto e le leggi orarie per uno scostamento dell'equilibrio lungo l'asse y
- Scrivere l'en. pot. in funzione di x e y , determinare il moto per uno scostamento fisico (x_0, y_0) nel piano -

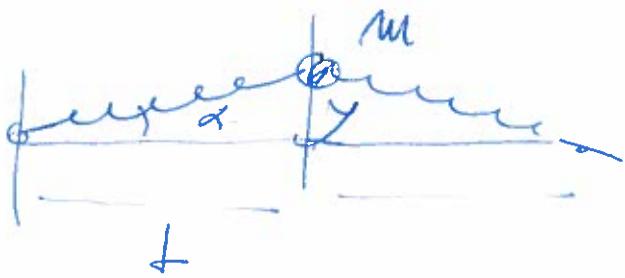
— soluzione:



Forza in x_{50} e y :

$$F_y = F_{1y} + F_{2y}$$

$$F_x = F_{1x} + F_{2x} = 0 \quad \text{opposte in verso}$$



$$F_y = -k \sqrt{L^2 + y^2} \cdot \sin \alpha \\ = -k \sqrt{L^2 + y^2} \cdot \frac{y}{\sqrt{L^2 + y^2}} = -ky$$

$$F_{2y} = -ky$$

$$F_y = -2ky \quad \text{Forza di ricontrazione con costante el. } 2k$$

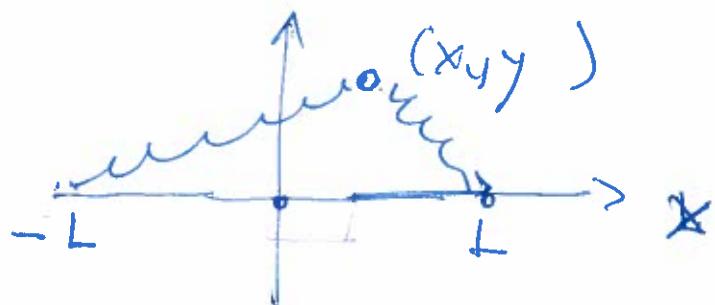
→ moto armonico semplice

$$y(t) = y_0 \cos(\omega_0 t + \varphi) \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{m}}$$

→ stesso comp. della spost. in x

B) En potenziale - in (x, y) -

$$\mathbb{E}_p(x, y) = \mathbb{E}_p^1(x, y) + \mathbb{E}_p^2(x, y)$$



$$\begin{aligned}
 E_p &= \frac{1}{2} k L_1^2 + \frac{1}{2} k L_2^2 \\
 &= \frac{1}{2} k \left[(x+L)^2 + y^2 \right] + \frac{1}{2} k \left[(x-L)^2 + y^2 \right] \\
 &= \underbrace{\frac{1}{2} 2k(x^2 + y^2)}_{\text{cost}} + \frac{1}{2} 2k L^2 + \cancel{\frac{1}{2} 2k(xL - xL)}
 \end{aligned}$$

E_p è definita a meno di una cost., quindi questi E_p rapp. una forza elastica bidimensionale, costante

Per ogni punto (x, y)

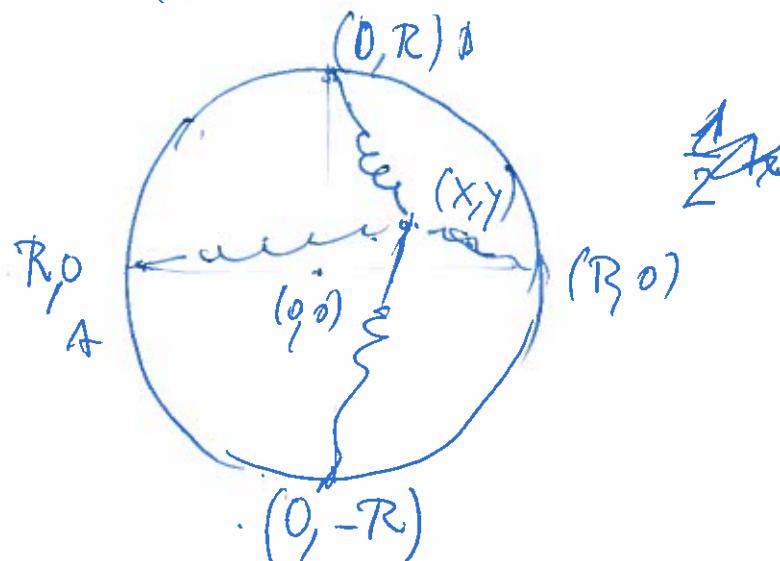
$$F_x = -\frac{\partial E_p}{\partial x} = -2kx$$

$$\begin{aligned}
 F_y &= -\frac{\partial E_p}{\partial y} = -2ky & \vec{F} &= -2k(x\hat{u}_x + y\hat{u}_y) \\
 & & &= -2k \vec{r}
 \end{aligned}$$

→ moto armonico attorno a $(0,0)$
Inv. la direzione r

Prob. 6

MODELLO DI RETICOLO
Cristallino



$$d_{AP} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$d_{BP}^2 = (x+R)^2 + y^2$$

$$d_{CP}^2 = x^2 + (y+R)^2$$

$$d_{DP}^2 = x^2 + (y-R)^2$$

$$\mathcal{E}_p = \frac{1}{2} k \left[(x+R)^2 + y^2 + x^2 + (y+R)^2 + (x-R)^2 + y^2 + x^2 + (y-R)^2 \right]$$

$$= \frac{1}{2} k [4x^2 + 4y^2 + 4R^2] \cancel{2xR + 2xR + 2yR - 2yR}$$

$$= \mathcal{E}_p \frac{1}{2} k (x^2 + y^2) + \text{cost}$$

→ f. costante elastica

→ trovare σ in $(x, y) = (0, 0)$

$$\frac{1}{2} k \sigma^2 = \frac{1}{2} 4k (x^2 + y^2) \quad \begin{array}{l} \text{comp. } \sigma_x = \sigma_y \\ \text{et. } r \neq \sigma \end{array}$$

Poiché

$$\vec{F} = -4K \vec{r}$$

motivo lungo \vec{r} e dunque $\vec{r} \parallel \vec{F}$

$$v_x = \sqrt{r} \cos \theta = \sqrt{r} \frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}}$$

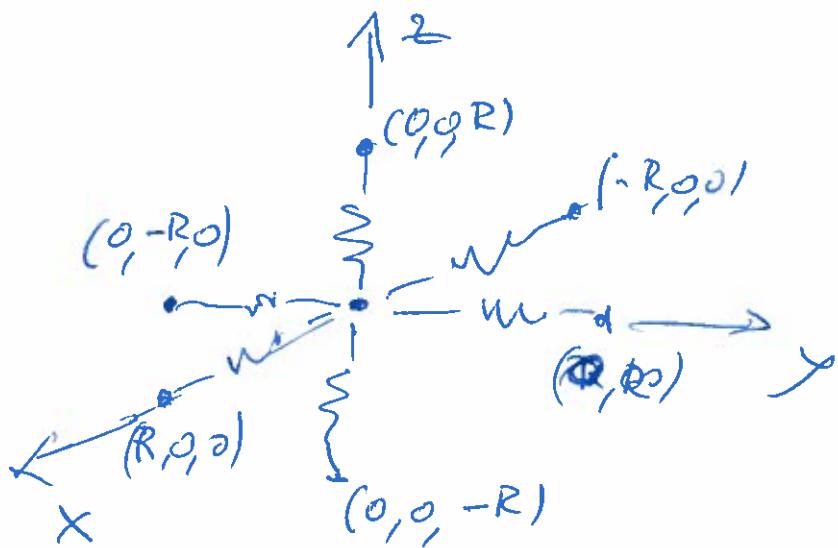
$$v_y = \sqrt{r} \sin \theta = \sqrt{r} \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}}$$

$$v_x = \cancel{\frac{4K}{m}} \frac{x}{\sqrt{x^2+y^2}} (x^2+y^2)$$

$$v_y = \cancel{\frac{4K}{m}} \frac{y}{\sqrt{x^2+y^2}} (x^2+y^2)$$

Prob 7 (FACTORIAL) - Bello da fare

Reticolo 3D



Equilibrio in $(0,0,0)$

6 Nelle di lunghezza a riposo nulle - con costante elastica k -

Trovare $\vec{F}_p(x,y,z)$

Trovare l'espressione di $\vec{F}(x,y,z)$ e verificare se è una forza conservativa

$$\vec{F} = \vec{F}(\vec{r})$$

$$= F(r) \hat{u}_r$$